

Motorisierter Lineartisch CXN50xx-Sx

- mit Kugelumlauführung, Kugelgewindetrieb und 2-Phasen-Schrittmotor
- Kugelgewindetrieb $\varnothing 8 \times 1$ oder $\varnothing 8 \times 2$
- Stellweg xx 30 / 50 / 75 / 100 / 150 / 200 mm
- Opto-elektronische Endschalter NPN-Open Collector-Ausgang
- Öffner-Kontakte 24V/ 8 mA, High active
- Anschluss 15-pol. HD-Buchse (male)
- aus rostfreiem Stahl 1.4125/ SUS 440C
- Oberflächen geschliffen und vernickelt
- Betriebsumgebungstemperatur 0°C bis +40°C
- Feuchtigkeit 20% bis 80% RH (ohne Betauung)
- Einfache XY-Kombinierbarkeit



Technische Spezifikationen:

Artikelnummer	CXN5030-Sx	CXN5050-Sx	CXN5075-Sx	CXN50100-Sx	CXN50150-Sx	CXN50200-Sx
Schiebermaße	50 mm x 50 mm					
Stellweg	30 mm	50 mm	75 mm	100 mm	150 mm	200 mm
Spindelsteigung	1 / 2 mm					
Auflösung*	5 μm bzw. 10 μm (Spindelsteigung 2 mm)					
Wiederholfehler (ohne Last)	$\pm 0,5 \mu\text{m}$			$\pm 1 \mu\text{m}$		
Abs. Genauigkeit (ohne Last)	5 μm		7 μm	15 μm	20 μm	
Geradheitsabweichung	1 μm			5 μm		
Parallelität (statisch)	15 μm			15 μm		
Parallelität (dynamisch)	10 μm			15 μm		
Geschwindigkeit**	15 ... 20 mm/s bzw. 30 ... 40 mm/s (Spindelsteigung 2 mm)					
Tragfähigkeit	100 N					
Eigengewicht	0,97 kg	1,1 kg	1,24 kg	1,35 kg	1,5 kg	1,76 kg
Schrittmotor	Schrittwinkel 1,8°					
Phasenstrom	0,67 A					
Haltemoment	60 mNm			90 mNm		

x ± 1 (Spindelsteigung 1 mm)

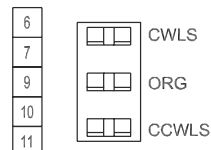
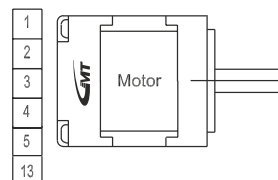
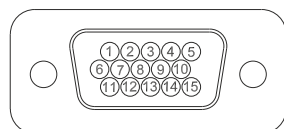
x ± 2 (Spindelsteigung 2 mm)

*: im Vollschritt-Modus

**: spindelsteigungs- sowie last- und steuerungsabhängig

Anschlussbelegung:

1	Motoranschluss A+
2	Motoranschluss A-
3	Motoranschluss B+
4	Motoranschluss B-
5	Nicht belegt
6	Endschalter CLWS (Verfahrbereichsende)
7	Endschalter CCWLS (motorseitig)
8	Nicht belegt
9	Spannungsversorgung Vcc: + 24 V DC
10	ORG (wird nicht benötigt)
11	Masse (0V)
12	Schirm / Erdung
13	Nicht belegt
14	Nicht belegt
15	Nicht belegt

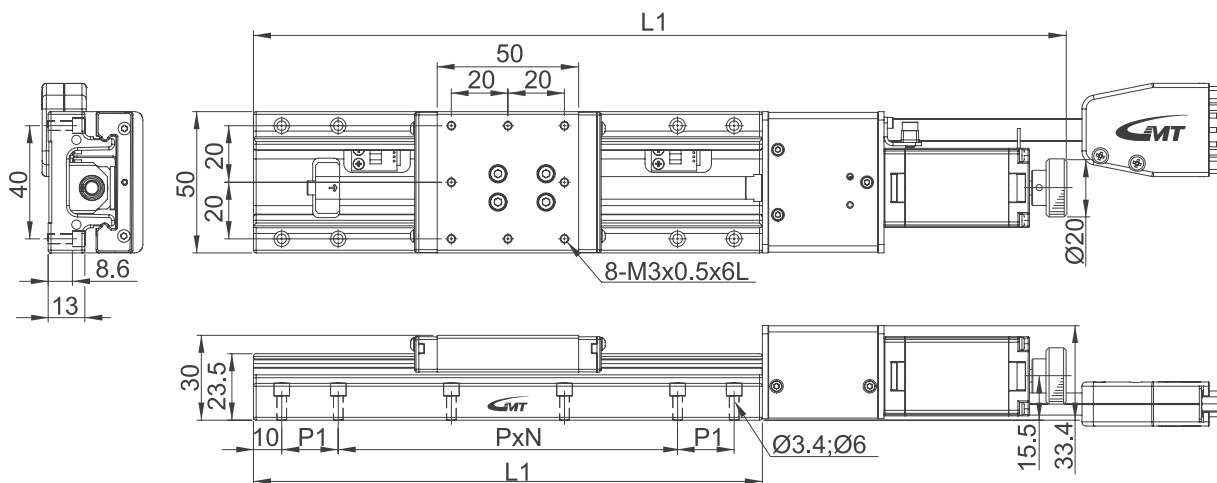


Änderungen vorbehalten

Motorisierter Lineartisch CXN50xx-Sx



CXN5030-Sx					CXN5050-Sx					CXN5075-Sx				
L	L1	P	N	P1	L	L1	P	N	P1	L	L1	P	N	P1
110	197,5	40	1	20	120	217,5	40	3	n. z.	145	242,5	40	3	n. z.

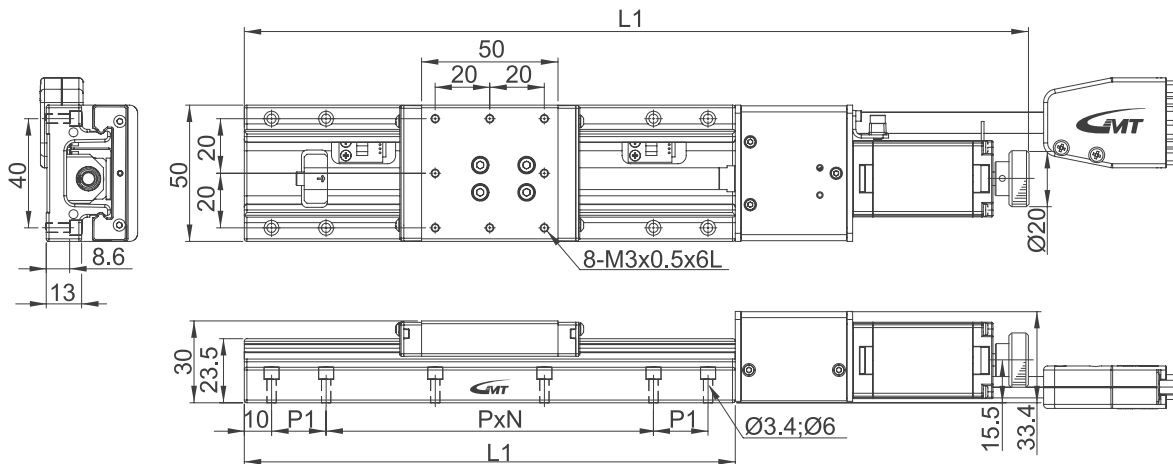


Änderungen vorbehalten

Motorisierter Lineartisch CXN50xx-Sx



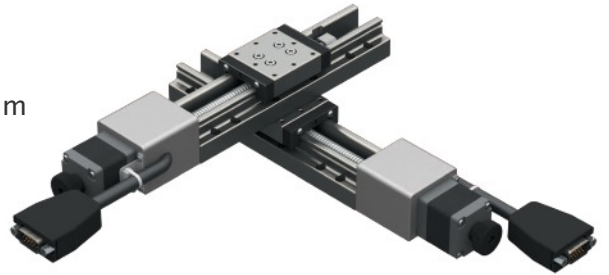
CXN50100-Sx					CXN50150-Sx					CXN50200-Sx				
L	L1	P	N	P1	L	L1	P	N	P1	L	L1	P	N	P1
170	268	40	4	n. z.	220	318	40	5	16	270	368	40	6	n. z.



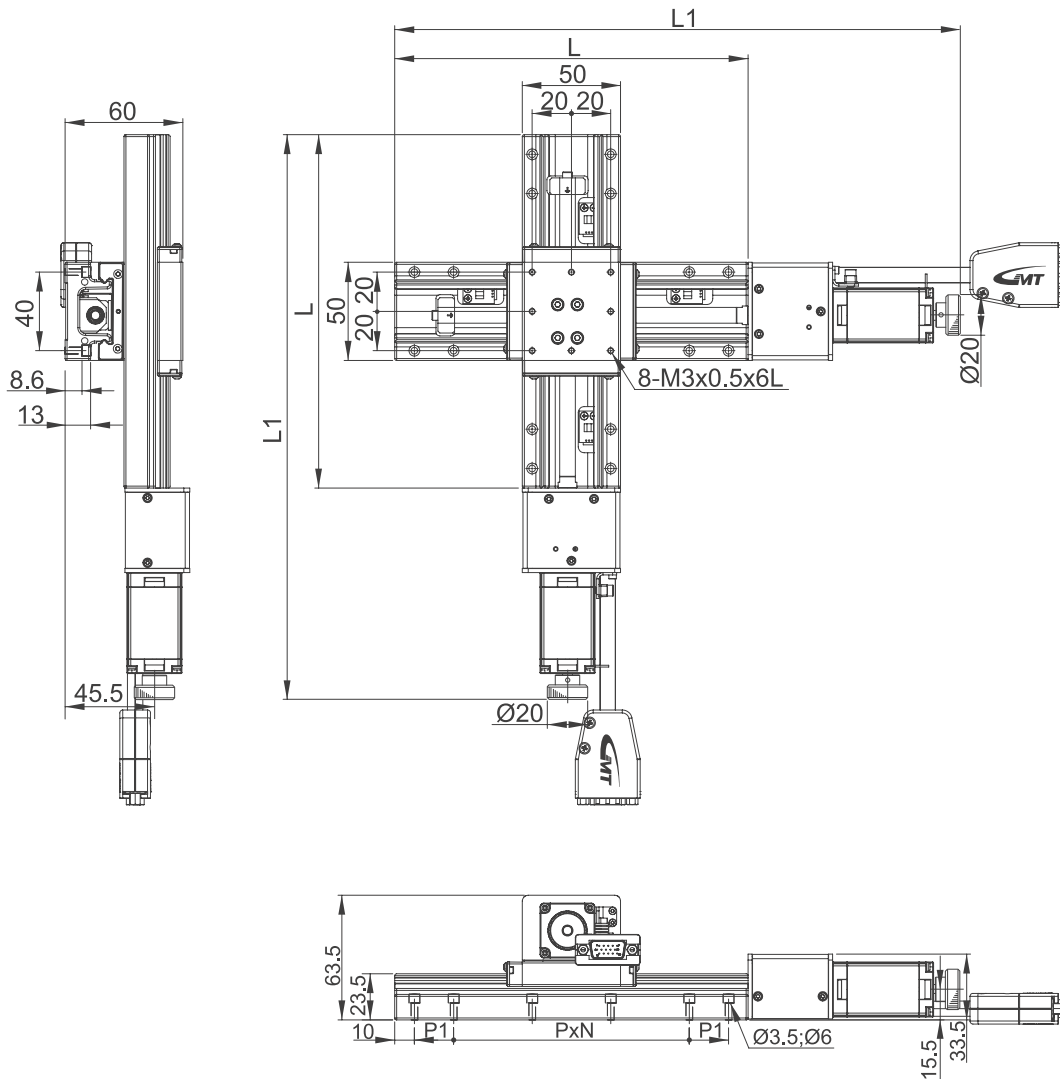
Änderungen vorbehalten

Motorisierter Lineartisch CXN50xx-Sx

- XY-Anordnung CYN50xx-Sx, X-/Y-Stellweg 30 / 50 / 75 mm



CYN5030-Sx						CYN5050-Sx						CYN5075-Sx					
X/Y-Stellweg	L	L1	P	N	P1	X/Y-Stellweg	L	L1	P	N	P1	X/Y-Stellweg	L	L1	P	N	P1
30/30	110	197,5	40	1	20	50/50	120	217,5	40	3	N. Z.	75/75	145	242,5	40	3	N. Z.

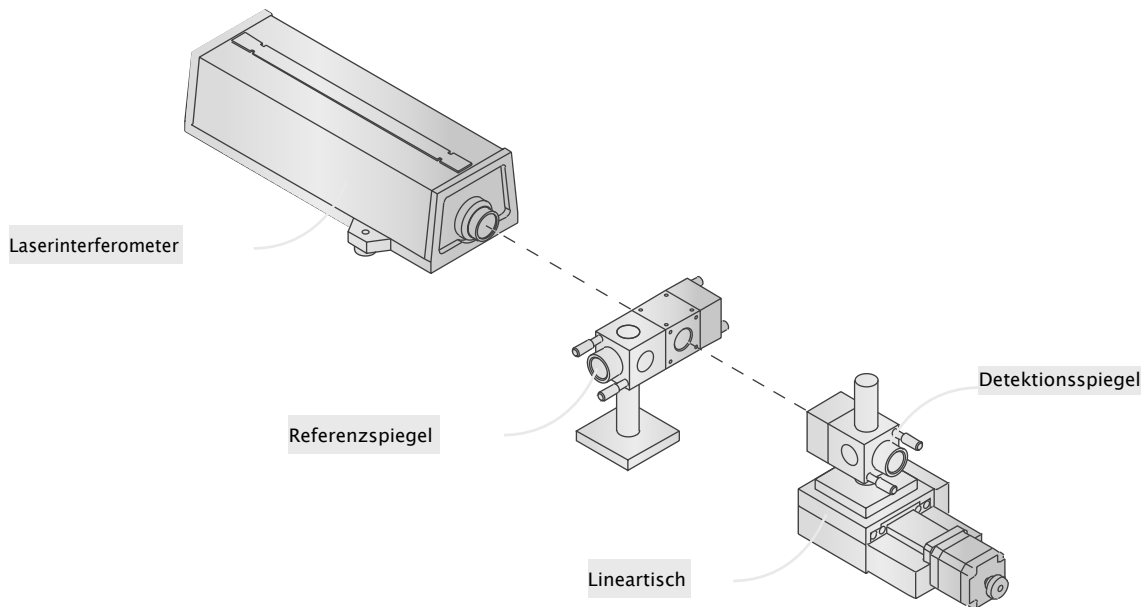


Änderungen vorbehalten

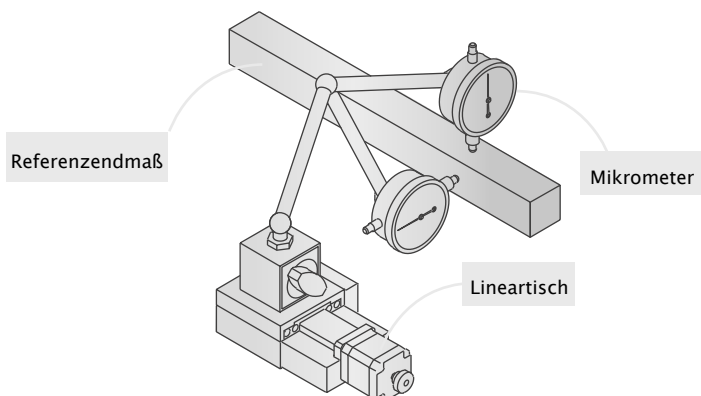
Motorisierter Lineartisch CXN50xx-Sx

Genauigkeitsangaben / Messverfahren

- Positioniergenauigkeit [μm]
Wiederholbarkeit [$\pm \mu\text{m}$]



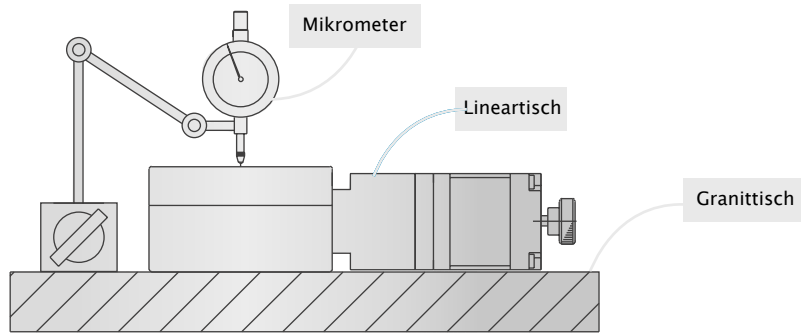
- Geradheitsabweichung [μm]



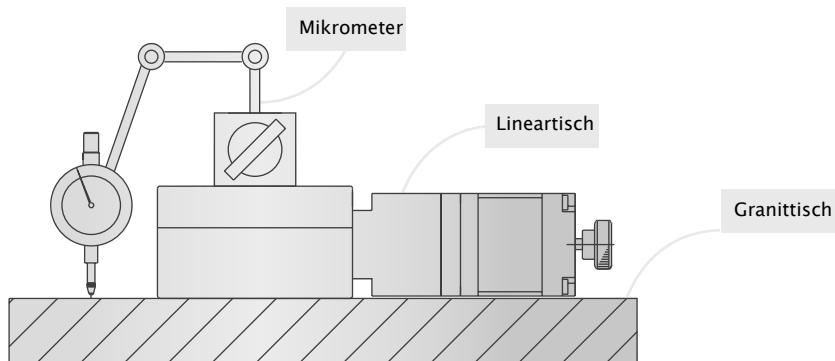
Änderungen vorbehalten

Motorisierter Lineartisch CXN50xx-Sx

- Statische Parallelität [μm]



- Dynamische Parallelität [μm]



Änderungen vorbehalten