

Motorisierter Lineartisch CXC50xx-Sx

- mit Kugelumlauführung, Kugelgewindetrieb und 2-Phasen-Schrittmotor
- mit Schutzabdeckung
- Kugelgewindetrieb
- Stellweg xx
- Opto-elektronische Endschalter
- Öffner-Kontakte
- Anschluss
- aus rostfreiem Stahl
- Oberflächen
- Betriebsumgebungstemperatur
- Feuchtigkeit
- Einfache XY-Kombinierbarkeit

Ø 8 x 1 oder Ø 8 x 2
 30 / 50 / 75 / 100 / 150 / 200 mm
 NPN-Open Collector-Ausgang
 24V/ 8 mA, High active
 15-pol. HD-Buchse (male)
 1.4125/ SUS 440C
 geschliffen und vernickelt
 0°C bis +40°C
 20% bis 80% RH (ohne Betauung)



Technische Spezifikationen:

Artikelnummer	CXC5030-Sx	CXC5050-Sx	CXC5075-Sx	CXC50100-Sx	CXC50150-Sx	CXC50200-Sx
Schiebermaße	50 mm x 50 mm					
Stellweg	30 mm	50 mm	75 mm	100 mm	150 mm	200 mm
Spindelsteigung	1 / 2 mm					
Auflösung*	5 µm bzw. 10 µm (Spindelsteigung 2 mm)					
Wiederholfehler (ohne Last)	± 0,5 µm			± 1 µm		
Abs. Genauigkeit (ohne Last)	5 µm		7 µm	15 µm	20 µm	
Geradheitsabweichung	1 µm			5 µm		
Parallelität (statisch)	15 µm			15 µm		
Parallelität (dynamisch)	10 µm			15 µm		
Geschwindigkeit**	15 ... 20 mm/s bzw. 30 ... 40 mm/s (Spindelsteigung 2 mm)					
Tragfähigkeit	100 N					
Eigengewicht	0,97 kg	1,1 kg	1,24 kg	1,35 kg	1,5 kg	1,76 kg
Schrittmotor	Schrittwinkel 1,8°					
Phasenstrom	0,67 A					
Haltemoment	60 mNm			90 mNm		

x ± 1 (Spindelsteigung 1 mm)

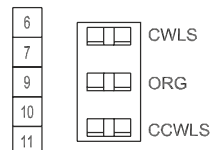
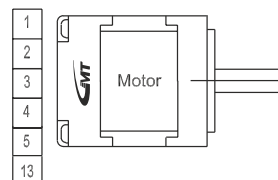
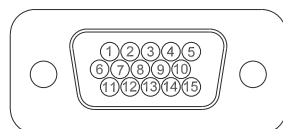
x ± 2 (Spindelsteigung 2 mm)

*: im Vollschritt-Modus

** : spindelsteigungs- sowie last- und steuerungsabhängig

Anschlussbelegung:

1	Motoranschluss A+
2	Motoranschluss A-
3	Motoranschluss B+
4	Motoranschluss B-
5	Nicht belegt
6	Endschalter CLWS (Verfahrbereichsende)
7	Endschalter CCWLS (motorseitig)
8	Nicht belegt
9	Spannungsversorgung Vcc: + 24 V DC
10	ORG (wird nicht benötigt)
11	Masse (0V)
12	Schirm / Erdung
13	Nicht belegt
14	Nicht belegt
15	Nicht belegt

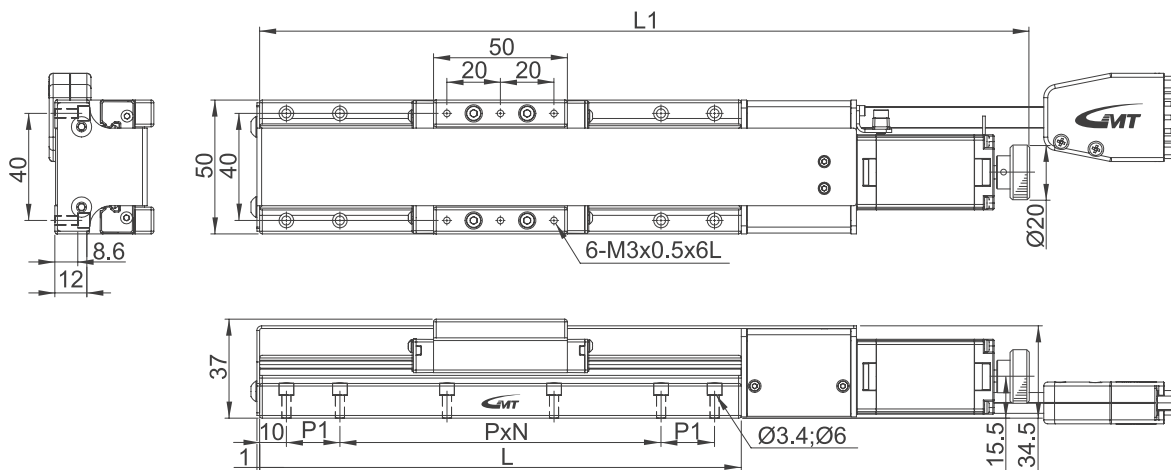


Änderungen vorbehalten

Motorisierter Lineartisch CXC50xx-Sx



CXC5030-Sx					CXC5050-Sx					CXC5075-Sx				
L	L1	P	N	P1	L	L1	P	N	P1	L	L1	P	N	P1
110	197,5	40	1	20	120	217,5	40	3	n. z.	145	242,5	40	3	n. z.

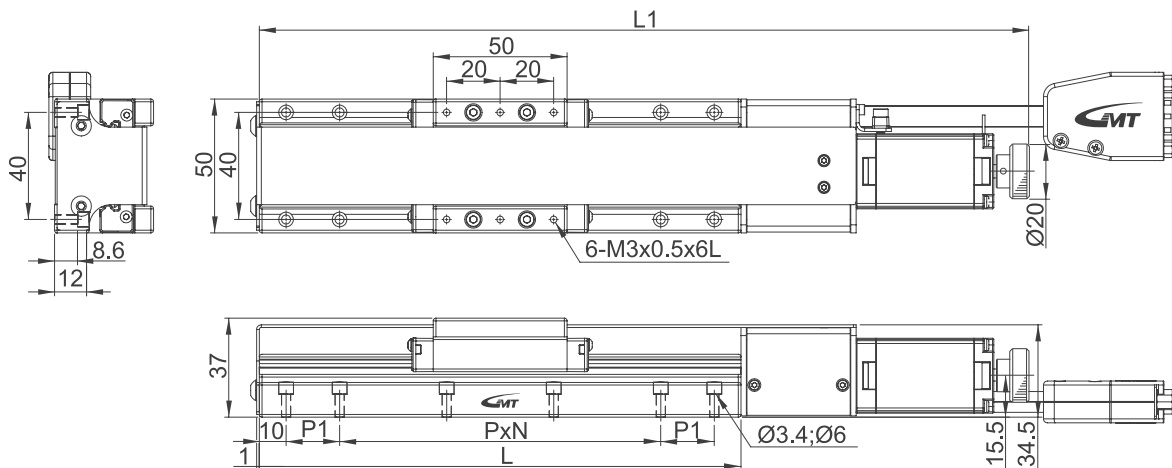


Änderungen vorbehalten

Motorisierter Lineartisch CXC50xx-Sx



CXC50100-Sx					CXC50150-Sx					CXC50200-Sx				
L	L1	P	N	P1	L	L1	P	N	P1	L	L1	P	N	P1
170	268	40	4	n. z.	220	318	40	5	16	270	368	40	6	n. z.



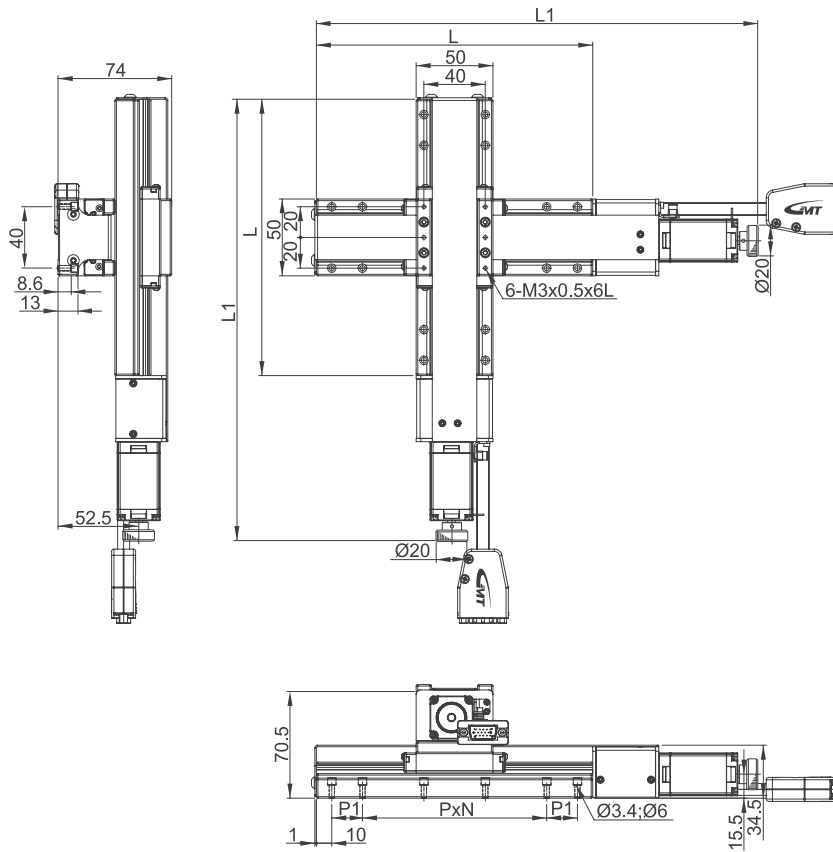
Änderungen vorbehalten

Motorisierter Lineartisch CXC50xx-Sx

- XY-Anordnung CYC50xx-Sx, X-/Y-Stellweg 30 / 50 / 75 mm



CYC5030-Sx						CYC5050-Sx						CYC5075-Sx					
X/Y-Stellweg	L	L1	P	N	P1	X/Y-Stellweg	L	L1	P	N	P1	X/Y-Stellweg	L	L1	P	N	P1
30/30	110	197,5	40	1	20	50/50	120	217,5	40	3	N. Z.	75/75	145	242,5	40	3	N. Z.

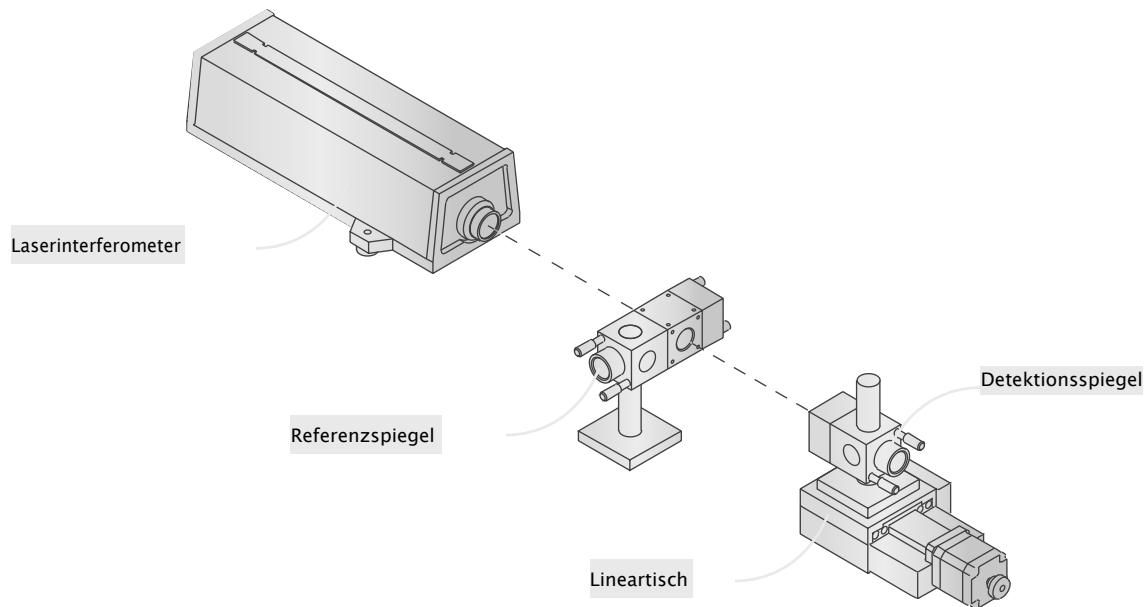


Änderungen vorbehalten

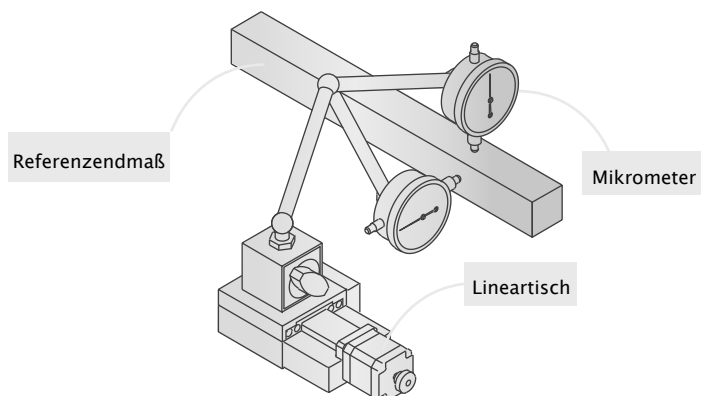
Motorisierter Lineartisch CXC50xx-Sx

Genauigkeitsangaben / Messverfahren

- Positioniergenauigkeit [μm]
- Wiederholbarkeit [$\pm \mu\text{m}$]



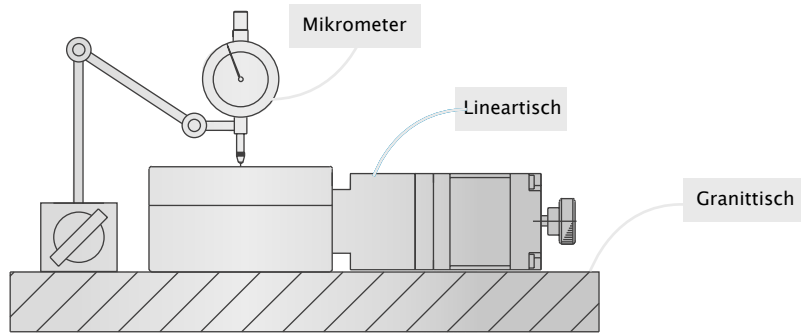
- Geradheitsabweichung [μm]



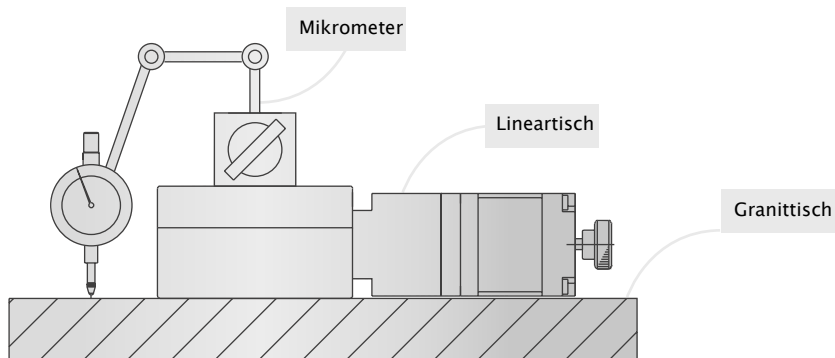
Änderungen vorbehalten

Motorisierter Lineartisch CXC50xx-Sx

- Statische Parallelität [μm]



- Dynamische Parallelität [μm]



Änderungen vorbehalten